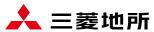
令和4年度成果報告書

革新的ロボット研究開発等基盤構築事業に係る ロボットフレンドリーな環境構築支援事業 (施設管理分野)

2023年3月

一般社団法人日本機械工業連合会 (補助先) 三菱地所株式会社



オフィスワーカーの利便性を向上する次世代ロボットサービス実現

問題 意識

ロボットと建物施設・設備の連携は着実に実現しつつある 他方で、設備連動に適した大型物件での転換点となる先進事例がない

課題

大型物件に多い複数エレベータ メーカーを跨ぐビルにおいて メーカーを越えた連携事例構築 課題

ロボフレ環境構築の浸透に繋が るワーカーの利便性に直結する ような実用的サービスの実現

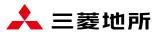
検討

大手エレベータメーカーが 初めて連携しメーカーフリーな エレロボ連携システムを構築

検討

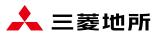
2

ロボットの性能向上も踏まえオ フィス内のワーカーのすぐ横ま での次世代配送サービスの構築



ロボットと施設・設備との連携を着実に実現

研究開発の成果 課題 テーマ エレベーター・入退管理システム・ 配送ロボット ロボット単体での無人配送の実現 フラッパー・扉との連動を実現 オーダーシステムを活用し、 ロボットへの移動指示を無人自動化 ロボットを活用したサービス 複数フロアにフードデリバリー実現 専有部内の複数箇所への配送実現 施設利用者と快適に共存可能な カゴ呼びと乗場呼びの両方式を開発 ロボット× エレベーター ロボット運用方式確立・メーカー連携 フラッパー・扉とワンストップ連携 各ビル設備の安全な連携と、 ロボット×フラッパー・扉 ロボットとの連動を実現 それらを用いたユースケースの確立



次世代のロボットサービス実現のため、次の領域の研究開発を実施



配送ロボット 配送ロボット (YUNJI GOGO)

次世代のロボット配送サービスの実現

人に対するストレス軽減

ロボフレ環境構築の指標基準



配送ロボット (YUNJI DELI)

についての研究/実証を実施



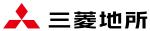


ロボット× エレベーター 複数ELVメーカーを跨ぐメーカー連携 に関する研究/開発を実施

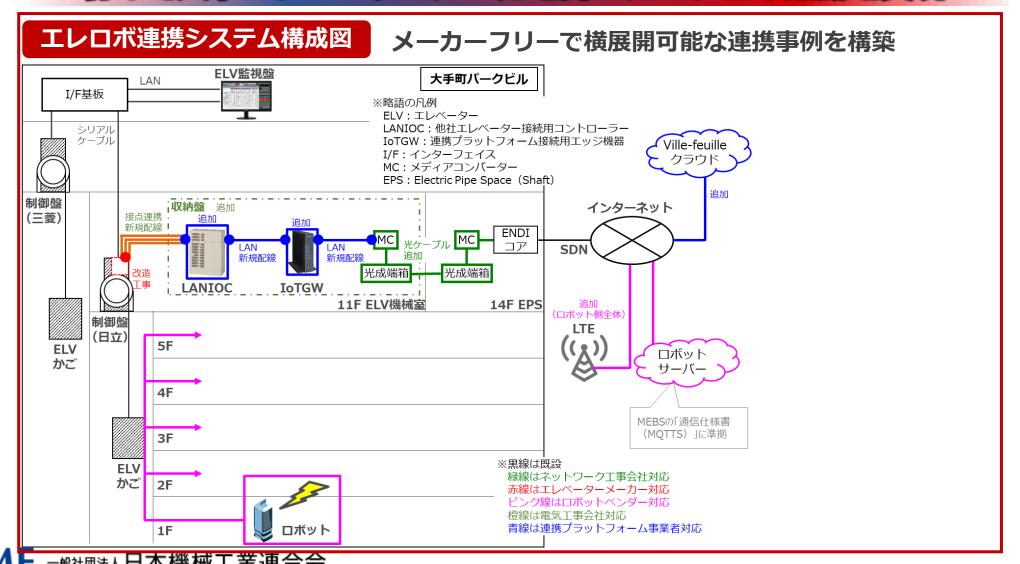


ロボット× セキュリティ・ フラッパーゲート・ドア

ゲートや扉との通信連動・往来実現 に関する研究/開発を実施



初めて大手エレベーターメーカを跨いだエレロボ連動を実現



複数ロボットが高頻度で往来する場合も確実な連動を実現

セキュリティゲート・扉連動

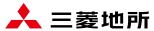
フラッパーゲートやセキュリティドアを双方向から複数のロボットが1日最大60回 通過した際にも、一度も失敗することなく確実に連動して通過可能なことを確認



セキュリティドア通過の様子

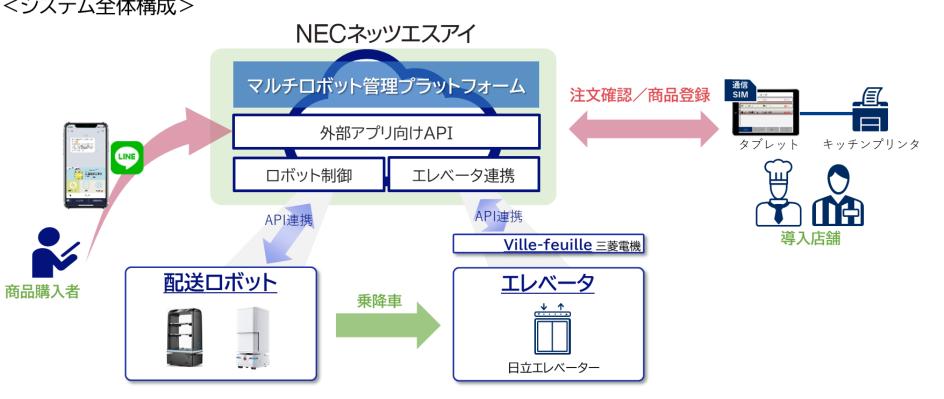


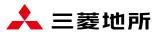
フラッパーゲート通過の様子



ロボット管理プラットフォームとオーダーシステムを自動連携

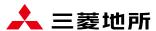






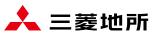
ロアのオフィス内100カ所以上へ完全無人配送サ-

建物設備と連動した次世代配送サービスを構築 配送ロボット2種類がワーカーのオーダーに応じて指定時間に商品を複数カ所に配送 荷物を載せる セキュリティドア通過 セキュリティゲート通過 セキュリティドア通過 荷物取り出し エレベーター連携移動 5 F 4F 3F クラウド連携 三菱電機×日立 2F



プロアのオフィス内100カ所以上へ完全無人配送サービス





レ環境整備が新たな価値を生むことを発信・横展開へ



設備連動に適した大型物件での転換点となる先進事例がなかった

- ①複数メーカーの設備混在でもメーカーフリーな連携を構築した
- ②ワーカーの利便性に直結する実用的先進サービスを実現した



- ①メーカー間連携の更なる拡充・群管理を前提とした規格整備
- ②ロボフレ環境整備によるワーカー満足度向上サービスの横展開